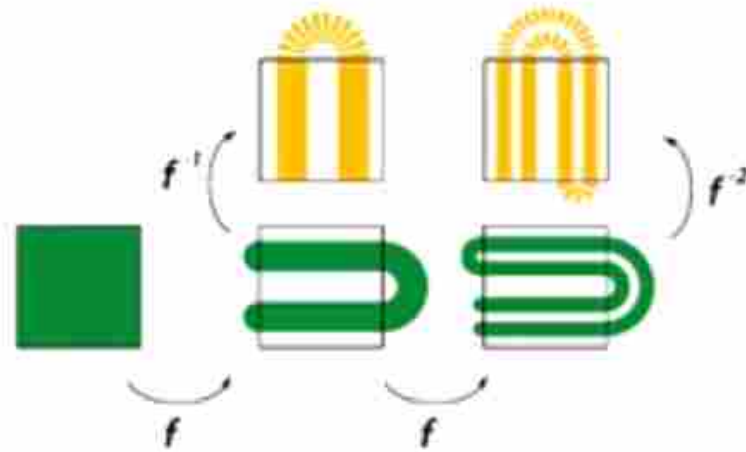


Introducción a la mecánica analítica

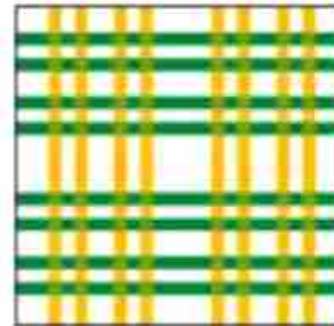
**Posgrado en ciencias matemáticas UNAM
IIMAS**

Renato Calleja, 29 de abril de 2025

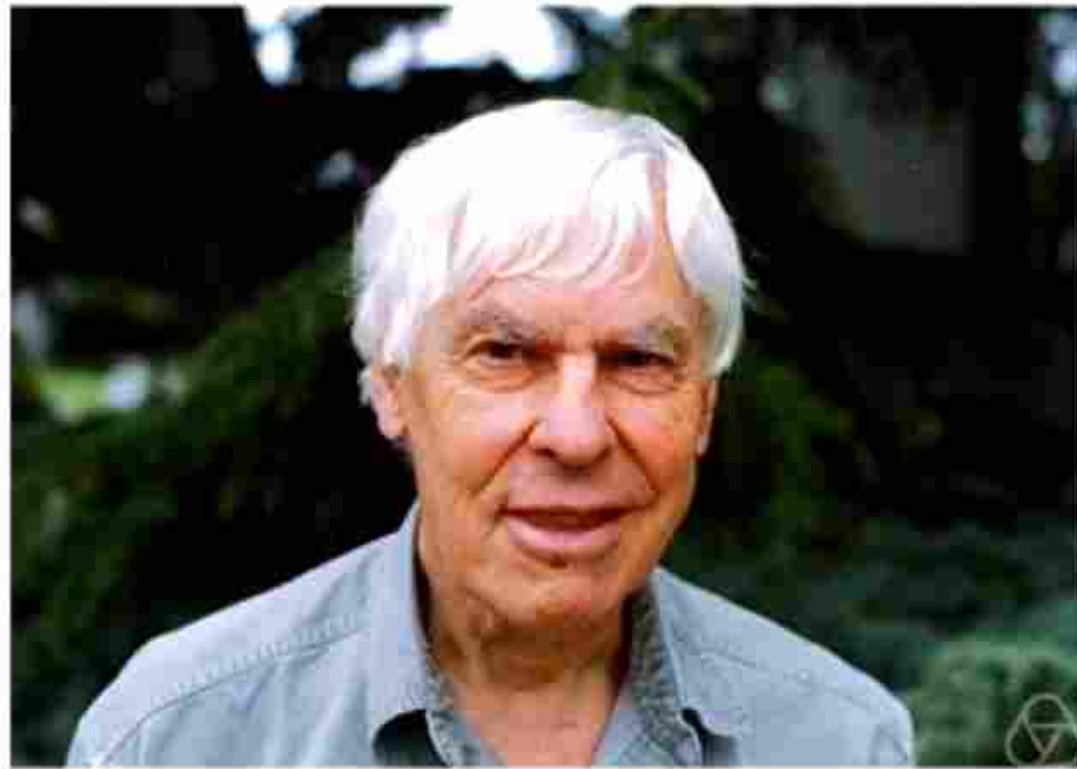
La herradura de Smale



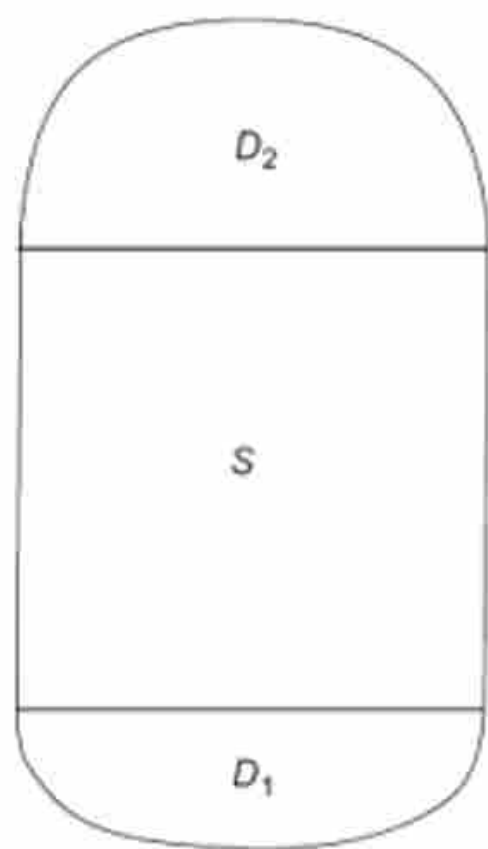
Invariant set of the horseshoe map
is a fractal, selfsimilar structure



Stephen Smale



Región con 3 componentes



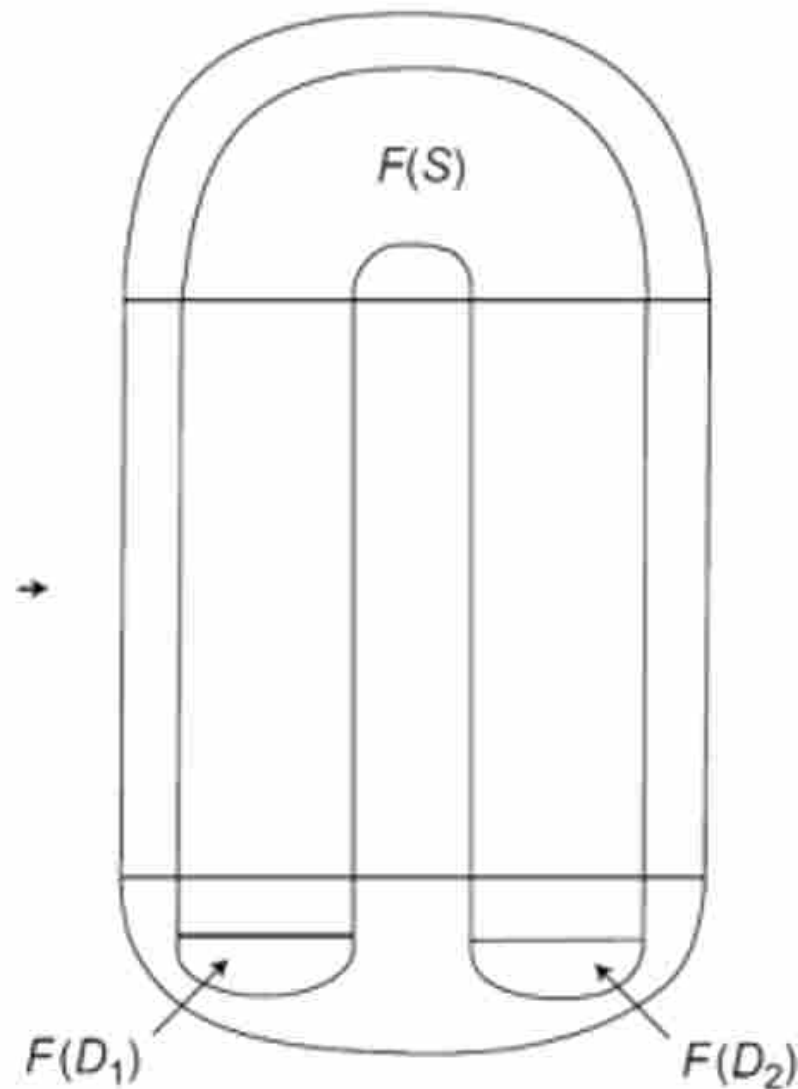
{ 5 - lados de longitud
↓
 D_1, D_2 - 2 semicírculos
Estadio

F mapea D en sí misma...

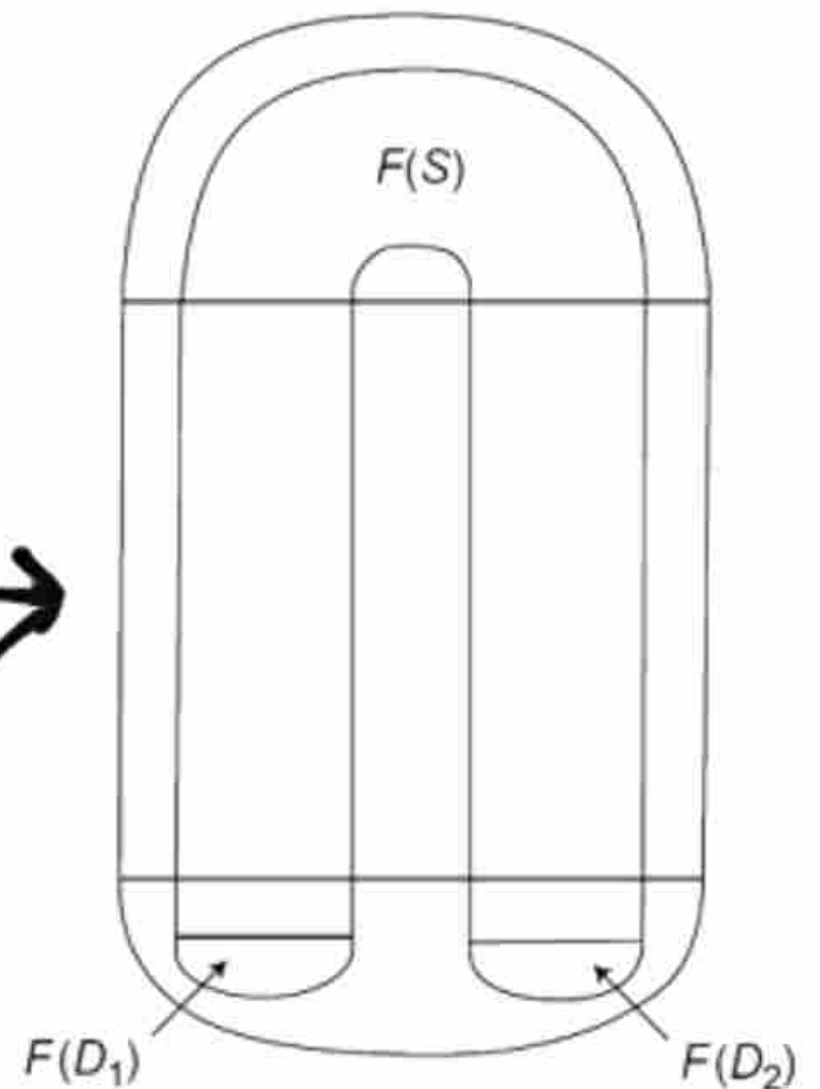
$$F : D \rightarrow D$$

1) F contrae S en dir horizontal
 por $\delta < 1/2$ y expande
 en dir vertical por $1/\delta$
 [$S \rightarrow$ largo y delgado)

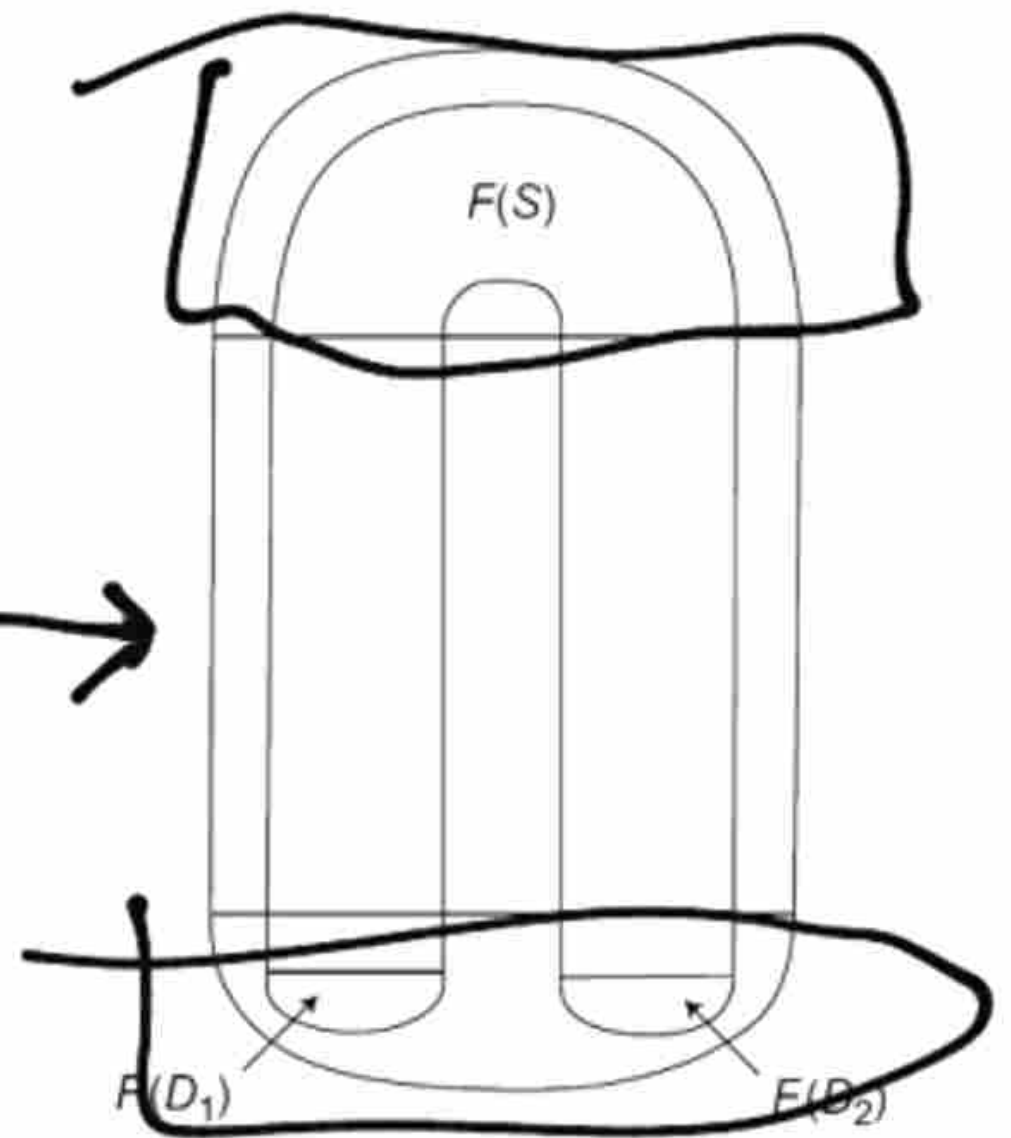
2) Luego F , meto D estimado
en D original de la siguiente
forma



2) Luego F , meto D estirado
en D original de la siguiente
forma



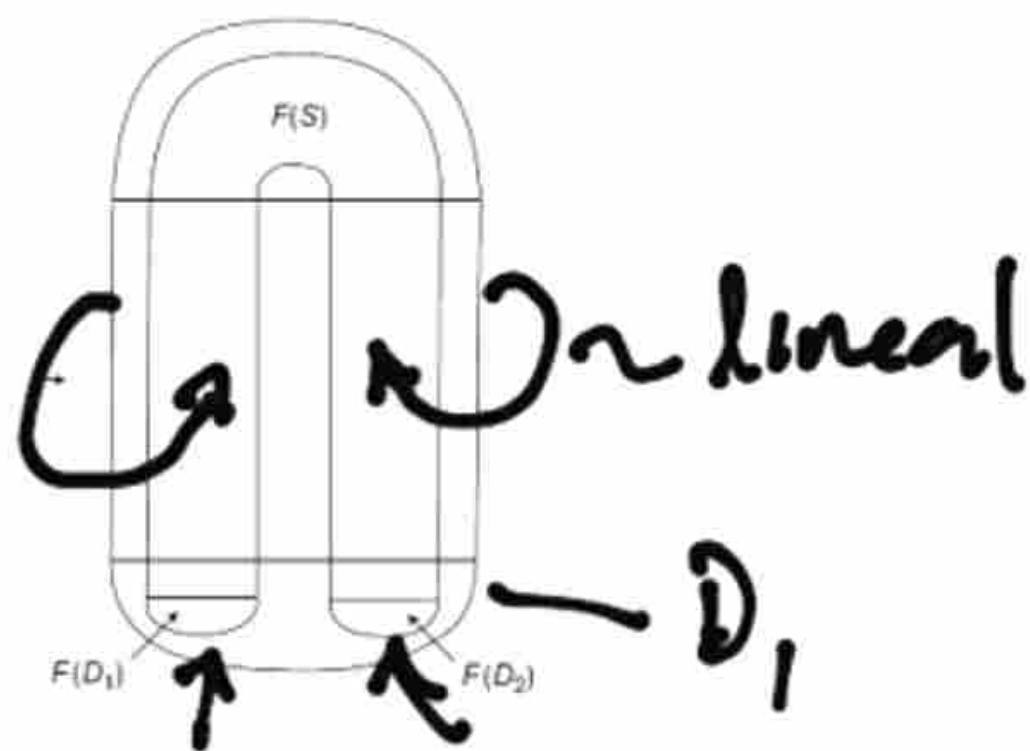
2) Luego F , meto D estimado
en D original de la siguiente
forma



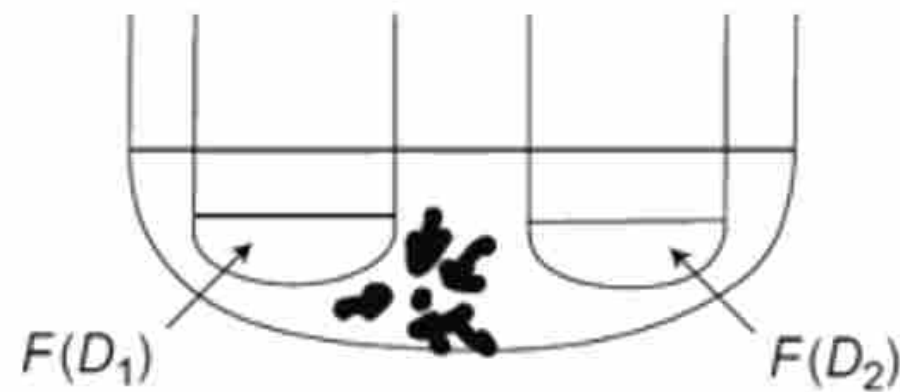
- F maps linealmente S sobre los 2 segmentos verticales de la herradura.

- Asumimos que D_1 y D_2 se mapan dentro de D_1

$$F(D_1), F(D_2) \subseteq D_1$$



Assumamos que hay un punto fijo
dentro de D_1 que atrae todas
la órbitas de D_1 .

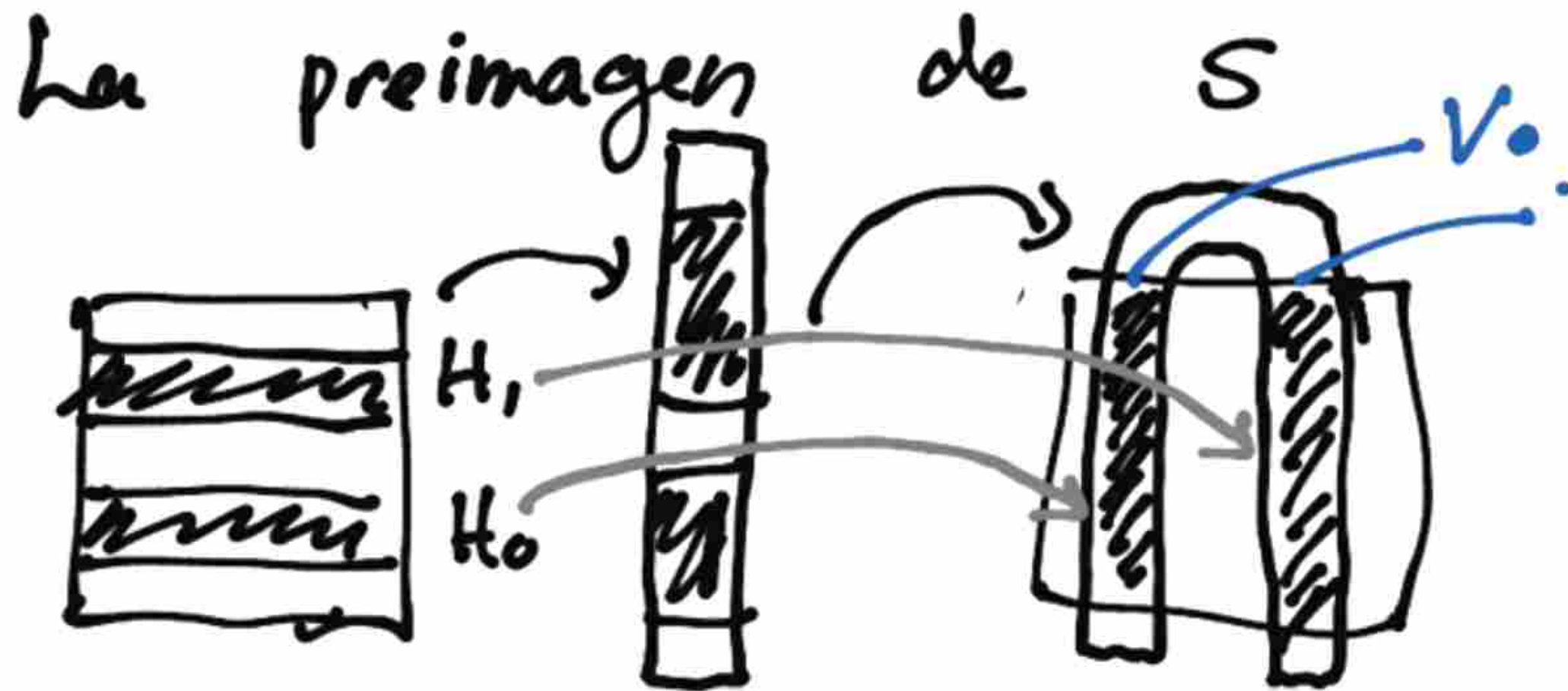


Nota $F(D) \subset D$ es

uno a uno pero no es sobre,

$\Rightarrow$ la inversa no está
definida de forma global.

Ahora vamos a estudiar
la dinámica de F
en D .



son 2 rectángulos horizontales.
 que se mapean a 2 componentes
 verticales V_0 y V_1

	V_0	V_1	
			H_1
			H_0

Por linealidad
de $F: H_0 \rightarrow V_0$
y $F: H_1 \rightarrow V_1$
sabemos que

F lleva líneas horizontales en H_j a líneas horizontales en V_j y verticales en H_j a verticales en V_j .

¿Cuál es el conjunto invariante
de F ?

Dividimos en dinámica
hacia adelante y dinámica
hacia atrás.

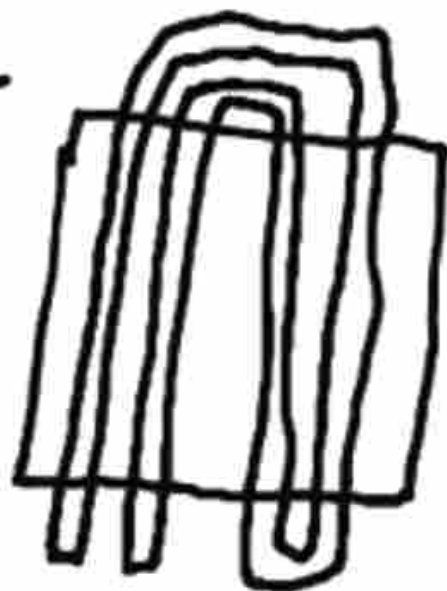
Dinámica hacia adelante.

$$\Delta_+ = \left\{ x \in S \mid F^n(x) \in S \text{ para } n=0,1,2,\dots \right\}$$

$n=0$ $n=1$



$n=2$



Dinámica hacia adelante.

$$\Delta_+ = \left\{ x \in S \mid F^n(x) \in S \text{ para } n=0,1,2,\dots \right\}$$

$n=0$



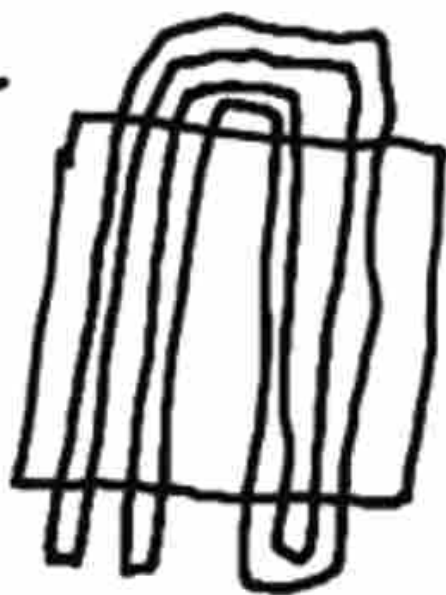
$n=1$



$n \rightarrow \infty$

Cantor X

$n=2$



Dinámica hacia adelante.

$$\Delta_+ = \left\{ x \in S \mid F^n(x) \in S \text{ para } n=0,1,2,\dots \right\}$$

$n=0$



$n=1$



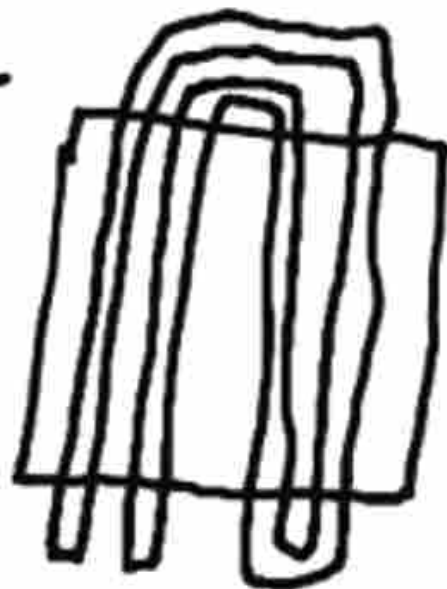
Los puntos que
quedan dentro de S
después de 1 iteración
• S_1 $S_1 = 0 \text{ ó } 1$



$\rightarrow 1$

$\rightarrow 0$

$n=2$



Dinámica hacia adelante.

$$\Delta_+ = \left\{ x \in S / F^n(x) \in S \text{ para } n=0,1,2,\dots \right\}$$

$n=0$



$n=1$

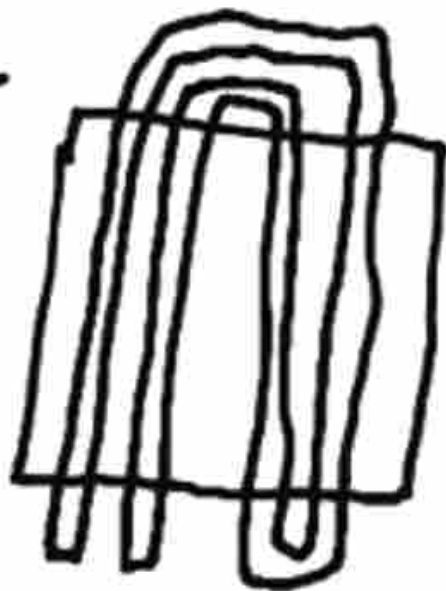


$\rightarrow .1$

$\rightarrow .0$

Los puntos que
quedan dentro de S
después de 1 iteración
• S_1 $S_1 = 0$ ó 1

$n=2$



Dinámica hacia adelante.

$$\Delta_+ = \left\{ x \in S \mid F^n(x) \in S \text{ para } n=0,1,2,\dots \right\}$$

$n=0$

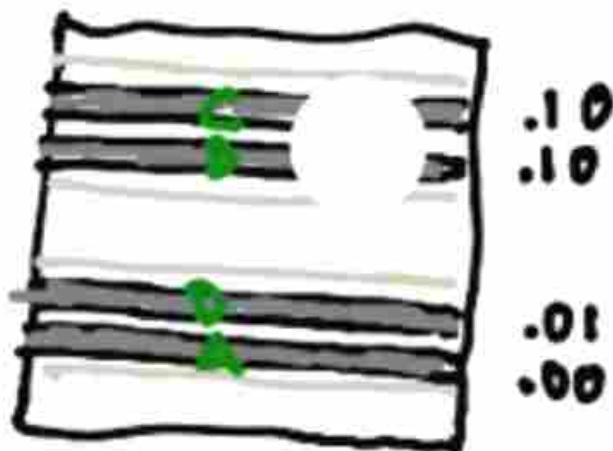
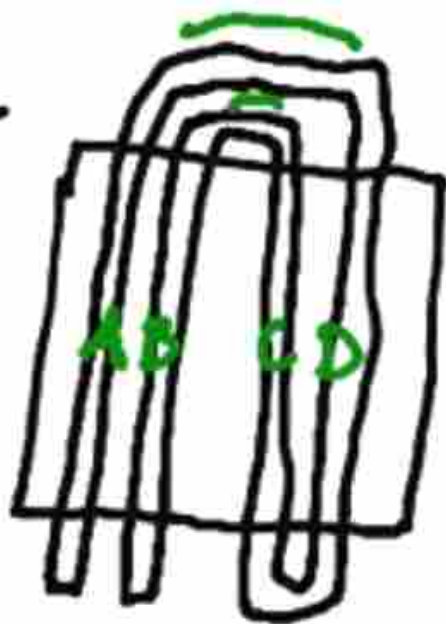


$n=1$



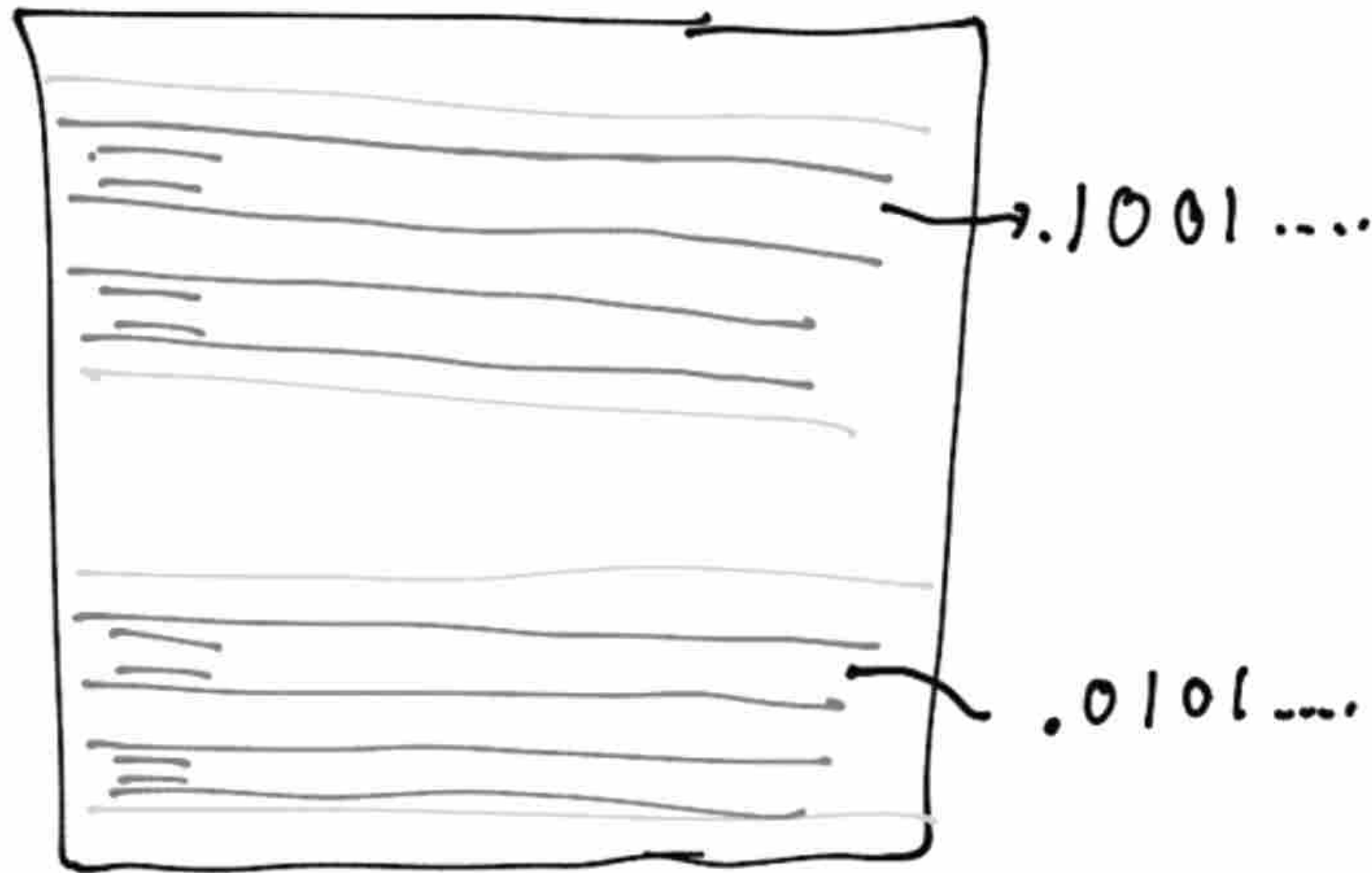
Los puntos que
quedan dentro de S
después de 1 iteración
• S_1 $S_1 = 0 \text{ ó } 1$

$n=2$



↓ ↓ S_1, S_2 $S_i = 0 \text{ ó } 1$

En el límite $n \rightarrow \infty$ Conj Cantor $\frac{1}{2}$,



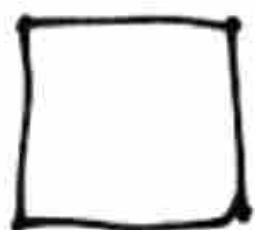
$\cdot s_1 s_2 s_3 s_4 \dots$

$s_j = 0 \text{ ó } 1$

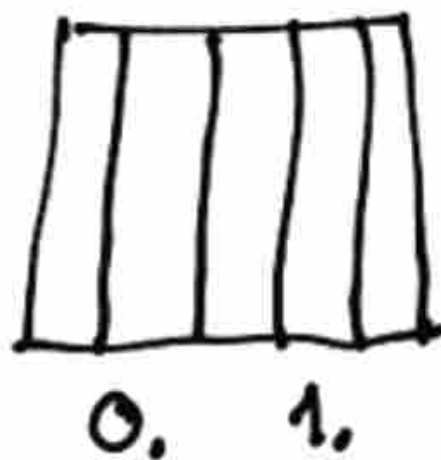
En el pasado

$$\Delta = \{x \in S \mid F^{-n}(x) \in S \text{ para } n = 0, 1, 2, \dots\}$$

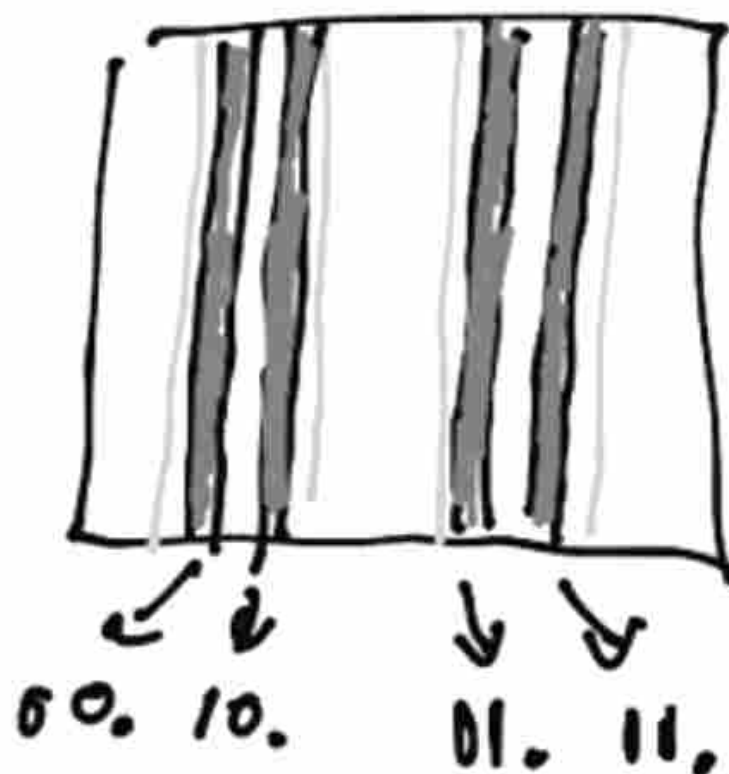
$n=0$



$n=1$



$n=2$



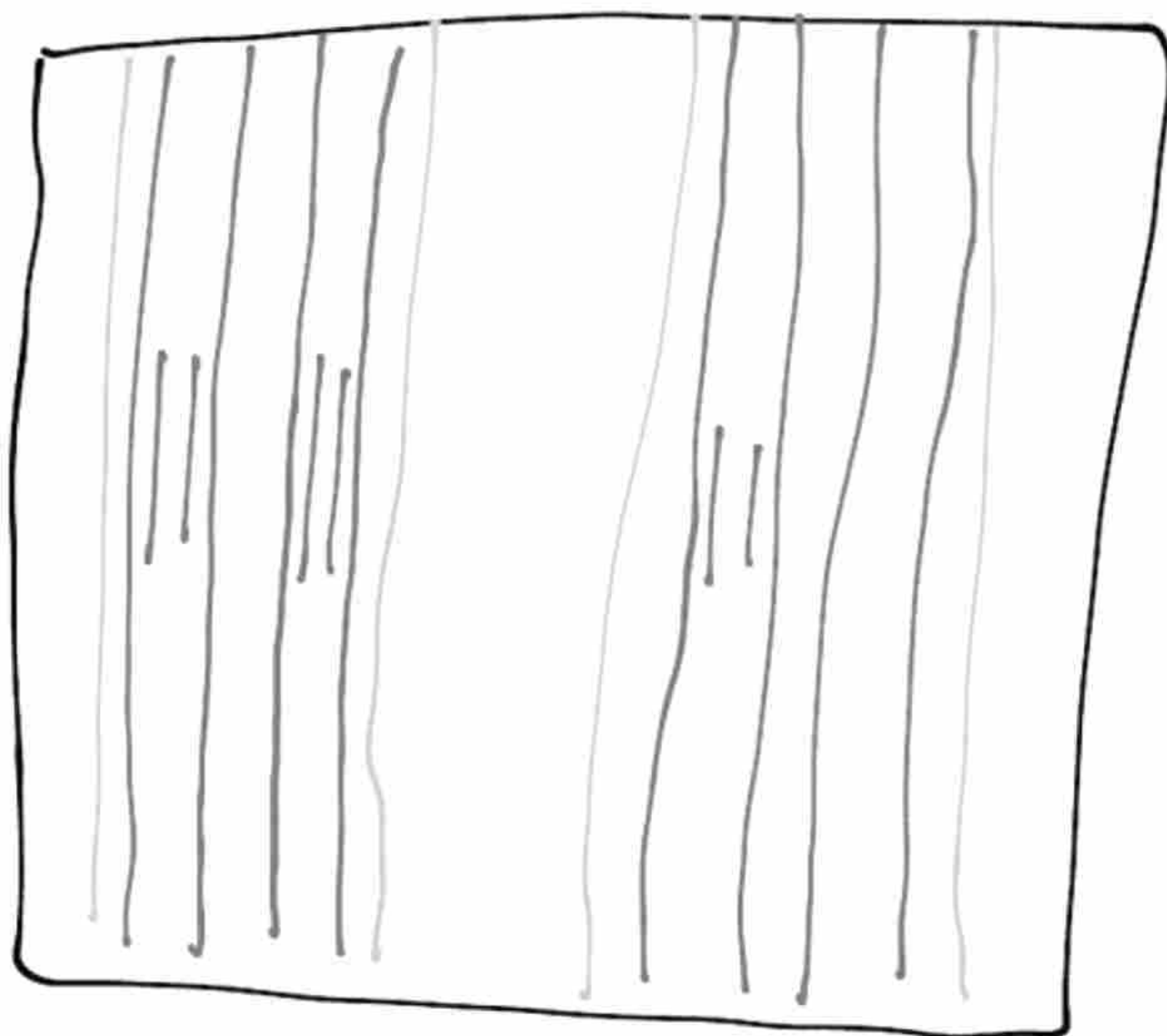
$n \rightarrow \infty$

Conjunto de

Cantor x



En el límite

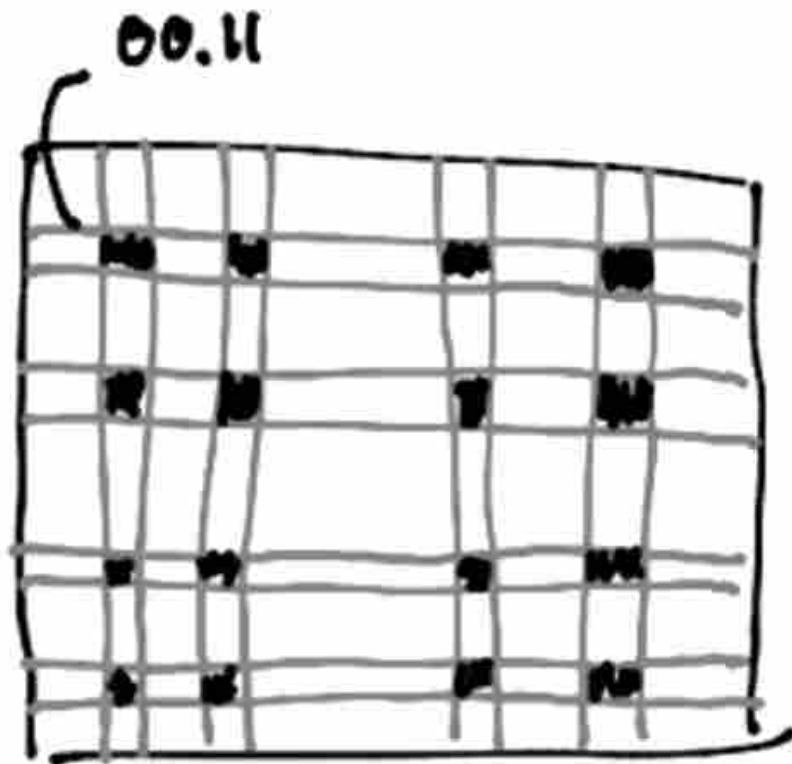


Cantor $\times$ I_0^1

$\dots s_{-4} s_{-3} s_{-2} s_{-1} \cdot$

$s_{-j} = 0 \text{ ó } 1$

Los puntos van a estar etiquetados por series bi-infinitas.

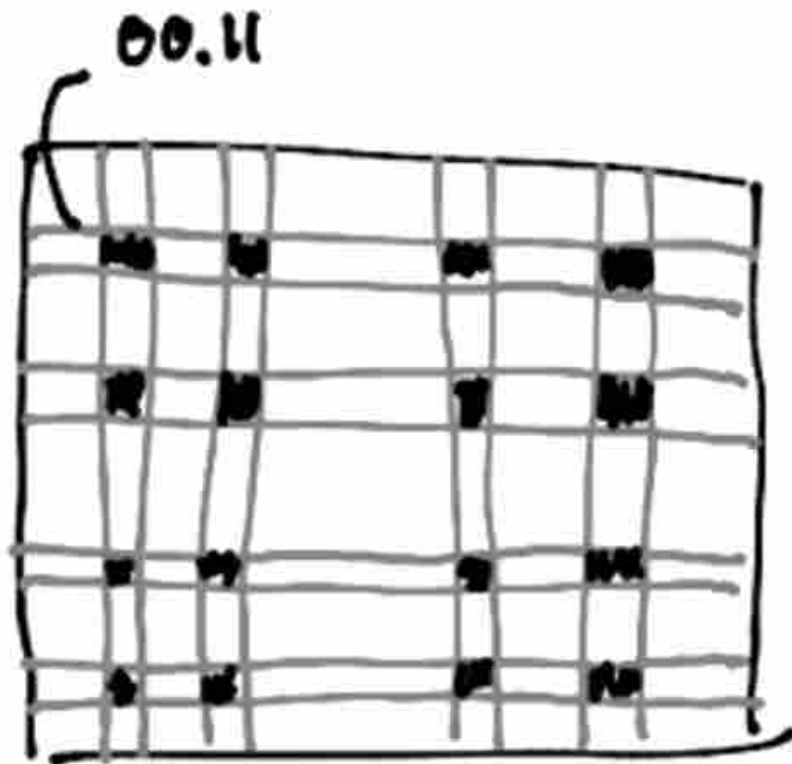


2 iteraciones
 $s_{-2} s_{-1} s_0 s_1$

En el límite. $\alpha \downarrow$ se pueden describir

$$\Sigma_2 = \{ (s) = (\dots s_{-2} s_{-1} s_0 s_1 s_2 \dots) \}$$

Los puntos van a estar etiquetados por series bi-infinitas.



2 iteraciones
 $s_{-2} s_{-1} s_0 s_1$

En el límite. $\Delta \rightarrow 0$ se pueden describir

$$\Sigma_2 = \{ (s) = (\dots s_{-2} s_{-1} s_0 s_1 s_2 \dots) \mid s_i = 0 \text{ ó } 1 \}$$

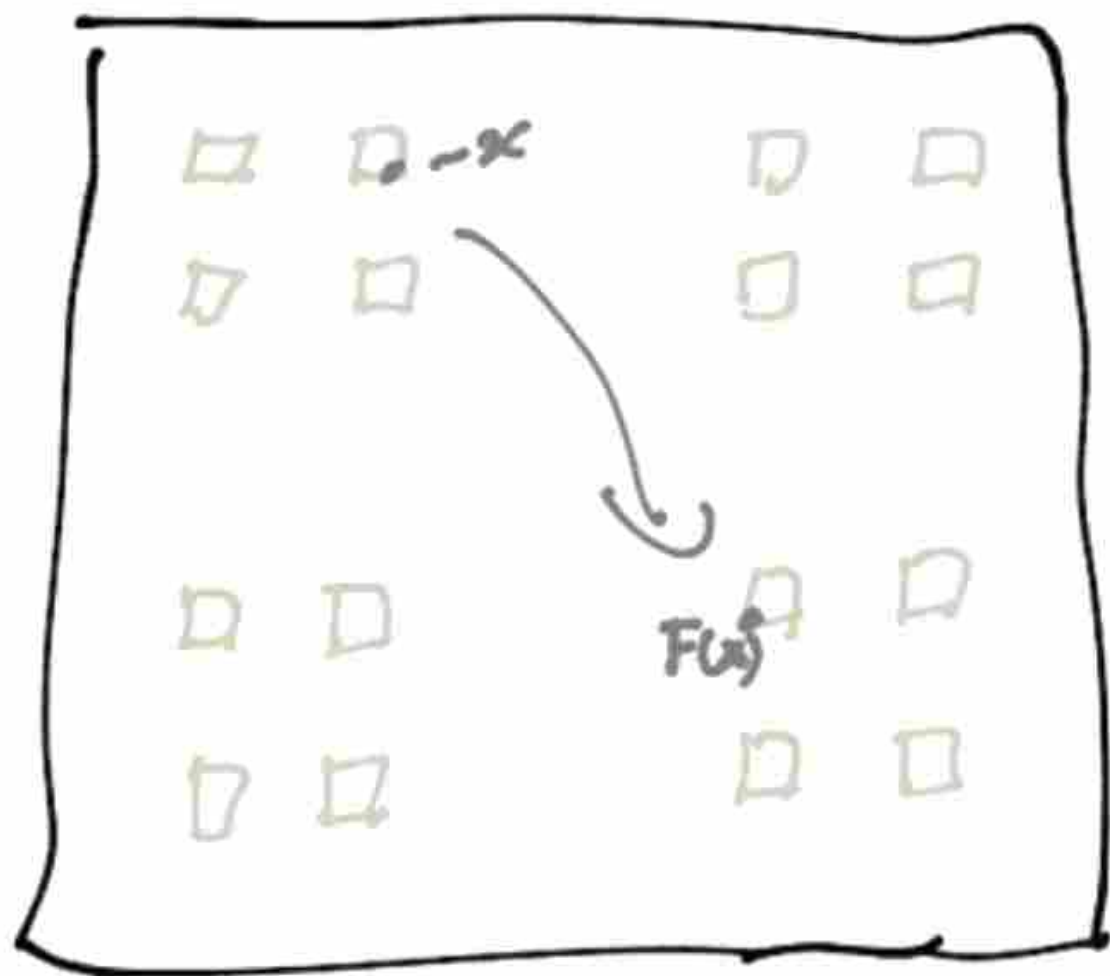
El mapeo de corrimiento es el modelo para la restricción de F sobre



S es tal que

$$S(F(x)) = (\dots s_{-1}, s_0, s_1, s_2 \dots) = \sigma(S(x))$$

- S es el mapeo itinerario que da la conjugación entre F sobre Δ y σ sobre Σ_2 .



$$x \in \Lambda$$

$$F(x) \leftarrow$$

la dinámica de $F(x)$ es equivalente

$$x \leadsto \dots s_{-2}s_{-1}.s_0s_1s_2\dots$$

$$\sigma(\dots s_{-2}s_{-1}.s_0s_1s_2\dots)$$

$$= (\dots s_{-2}s_{-1}s_0.s_1s_2\dots)$$

$$S(F(x)) = \sigma(S(x))$$

S - es un homeomorfismo.

Lo que se puede ver con esto.

- Cantidad infinita de órbitas periódicas con período arbitrario.
- Dependencia sensible a las condiciones iniciales
- Transitividad topológica.
 - Si tomamos 2 abiertos podemos encontrar un punto que va a visitar los dos.

Existencia de Caos

Capítulo 16
de Hirsch,
Devaney, Smale.