

Lección 3.7 : Ondas simples (continuación). Ondas de choque.

Clase pasada :

Lema 1 $u: Q \rightarrow \Omega$, p -onda simple, $1 \leq p \leq n$.
 $Q \subset \mathbb{R} \times (0, \infty)$, $\Omega \subset \mathbb{R}^n$. Entonces las
curvas características

$$\frac{d\hat{x}}{dt} = \lambda_p(u(\hat{x}(t), t))$$

son líneas rectas sobre las cuales u es
constante.

Lema 2 $u: Q \rightarrow \Omega$, p -onda simple.
Entonces el conjunto de valores de u
está restringido a una sola curva integral
de r_p en \mathbb{R}^n .

Lema 3 $u: Q \rightarrow \Omega$ es una p -onda
simple si y sólo si

$$u = v(\varphi(x, t)) \quad \dots (1)$$

donde $v \in C^1(\mathbb{R}; \mathbb{R}^n)$ es una curva integral
de r_p :

$$\left. \begin{aligned} v'(\xi) &= r_p(v(\xi)) \\ v(\xi_0) &= v_0 \end{aligned} \right\} \dots (2)$$

con $\xi, \xi_0 \in I \subset \mathbb{R}$ y la función escalar
 $\varphi \in C^1(Q; \mathbb{I})$ satisfale :

$$\frac{d\varphi}{dp} := \varphi_t + \lambda_p(v(\varphi)) \varphi_x = 0 \quad \dots (3)$$

Demostración: " \Rightarrow " por el lema 2, los valores de u están restringidos a una sola curva integral de r_p .

\Rightarrow por el teorema de Picard existe una solución local de (2) tal que u tiene la forma (1).

Como u es solución clásica:

$$0 = u_t + f(u)_x$$

$$= u_t + A(u)u_x = \lambda_p(v(\varphi)) r_p(v(\varphi))$$

$$= \varphi_t v'(\varphi) + \varphi_x A(v(\varphi)) v'(\varphi)$$

$$= [\varphi_t + \lambda_p(v(\varphi)) \varphi_x] r_p(v(\varphi))$$

$$\Rightarrow \varphi_t + \lambda_p(v(\varphi)) \varphi_x = 0. \quad (3)$$

u p-onda simple $\Rightarrow u$ es cte. sobre características (líneas rectas)

$$\frac{d\hat{x}}{dt} = \lambda_p(u(\hat{x}(t), t)) = \lambda_p(v(\varphi(x, t)))$$

$$=: \overline{\lambda_p}$$

↓
velocidad constante

$$\Rightarrow \varphi(x,t) = \varphi_0(x - \bar{\lambda}_p t) \quad \dots \quad (4)$$

" \Leftarrow " Definimos u mediante (1).

$$\begin{aligned} u_t + f(u)_x &= u_t + A(u)u_x \\ &= [\varphi_t + \lambda_p(v(\varphi))\varphi_x] r_p(v(\varphi)) \end{aligned}$$

$$\stackrel{(3)}{\leftarrow} = 0$$

$\therefore u$ es solución clásica en Q .

Sea w un p -invariante de Riemann local. Entonces,

$$\hat{w}(x,t) := w(v(\varphi(x,t)))$$

tiene como gradiente

$$\begin{aligned} D_{(x,t)} \hat{w} &= \begin{bmatrix} DW(v(\varphi))^T v'(\varphi) \varphi_t \\ DW(v(\varphi))^T v'(\varphi) \varphi_x \end{bmatrix} \\ &= \begin{bmatrix} DW(v(\varphi))^T r_p(v(\varphi)) \varphi_t \\ DW(v(\varphi))^T r_p(v(\varphi)) \varphi_x \end{bmatrix} = 0. \end{aligned}$$

$= 0$ ya que

w es p -invariante de Riemann.

$\Rightarrow \tilde{\omega}$ es constante.

$\Rightarrow u$ es una p -onda simple

□

Observación:

La fórmula (4) es una onda viajera con velocidad constante.

$$\Rightarrow u(x,t) = v(\varphi_0(x - \bar{\lambda}t)) \quad \dots (5)$$

En algunos textos (5) es la def. de onda simple.

Idea: interpretar (3) como una ley de conservación escalar, una vez que sea resuelto (2).
(Proyección no lineal sobre el p -campo).

Ejemplos:

(A) p -campo genuinamente no lineal.

Normalización:

$$\begin{aligned} \frac{d}{d\xi} \lambda_p(v(\xi)) &= D\lambda_p(v(\xi))^T v'(\xi) \\ &= D\lambda_p(v(\xi))^T r_p(v(\xi)) \equiv 1. \end{aligned}$$

$$\Rightarrow \lambda_p(v(\varphi(x,t))) = \varphi(x,t)$$

La ecuación (3) es:

$$\varphi_t + \varphi\varphi_x = 0 \quad \dots (6)$$

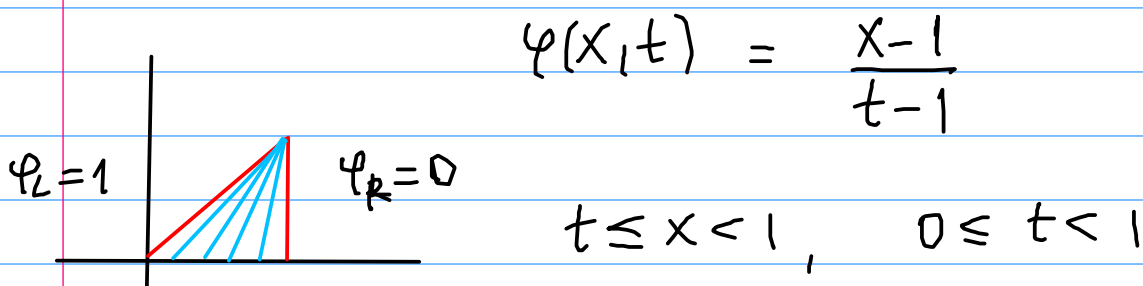
ec. de Burgers.

Solución clásica:

$$\varphi = \frac{x}{t} = \frac{x-x_0}{t-t_0}$$

onda de rarefacción.

\exists ondas simples que no son ondas de rarefacción



Onda de compresión

(B) campo linealmente degenerado:

No hay solución al sistema de ecuaciones. Pero sabemos que

$$w(u) = \lambda_p(u) \quad \Leftrightarrow \quad p\text{-invariante de Riemann}$$

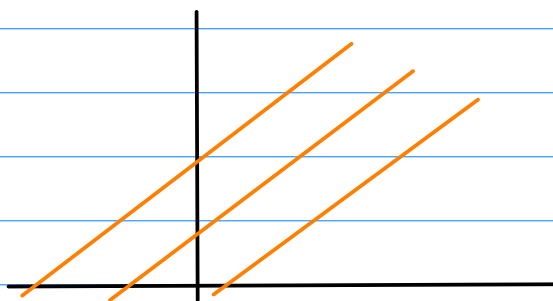
$\Rightarrow \lambda_p$ es constante sobre
cualquier p -onda simple

$$\lambda_p(u(x,t)) = \lambda_p := \bar{\lambda}_p = \lambda_p |v(\varphi(x,t))|$$

$$\Rightarrow u(x,t) = v(\varphi_0(x - \bar{\lambda}_p t))$$

Curvas características: rectas paralelas

$$x = \bar{\lambda}_p t + \varphi_0$$



Si el p -campo es linealmente degenerado, dos estados $u_L \neq u_R$ no pueden ser conectados mediante una p -onda simple continua.

\Rightarrow discontinuidad de contacto.

Ondas de choque y discontinuidades de contacto.

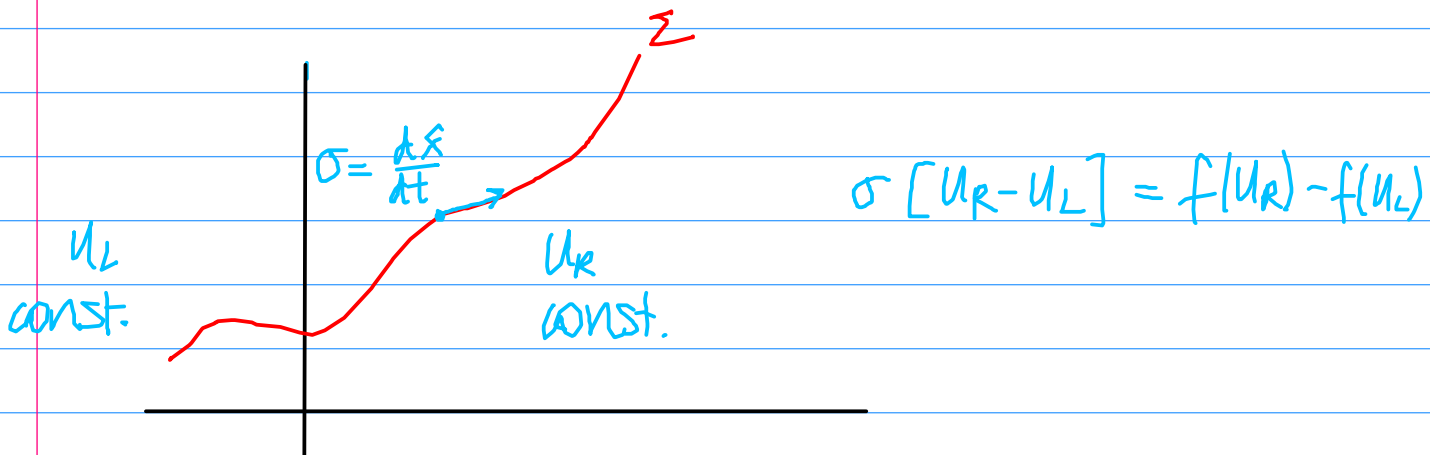
Sean $u_L \neq u_R$, en Ω .

Si una solución débil C^1 por pedazos tiene una discontinuidad

$$\Sigma = \left\{ (x,t) \in \mathbb{R} \times]0,\infty) : \begin{array}{l} x = \hat{x}(t), \\ \hat{x} \in C^1((0,\infty)) \end{array} \right\}$$

se debe cumplir

$$\underbrace{\frac{d\hat{x}}{dt}}_{=\sigma} [u] = [f(u)] \quad \dots (1)$$



Ondas de choque :

$$u(x,t) = \begin{cases} u_L, & x < st \\ u_R, & x > st \end{cases} \quad \dots (2)$$

$$s \in \mathbb{R}, \quad S[u] = [f(u)]$$

El conjunto de Hugoniot

Definición Dado un estado constante $u_0 \in \Omega \subset \mathbb{R}^n$, el conjunto de Hugoniot de u_0

$$H(u_0) \subset \Omega$$

es el conjunto de estados $u \in \Omega$ tales que \exists existe $\sigma(u_0, u) \in \mathbb{R}$ que satisface

$$\sigma(u_0, u)(u - u_0) = f(u) - f(u_0). \quad \dots (3)$$

Teorema (de representación de Lax)

Sea $u_0 \in \Omega$ fijo. Supongamos que el p -campo característico, $1 \leq p \leq n$, tiene $\lambda_p(u)$ velocidad simple, $\forall u \in N(u_0)$ (vecindad de u_0). Entonces existe una curva de estados en Ω , de clase C^2 , $\mathcal{S}_p(u_0) : \varepsilon \rightarrow \Psi_p(\varepsilon)$ definida en $-\varepsilon_1 < \varepsilon < \varepsilon_1$ con $0 < \varepsilon_1 \ll 1$ tal que

$$\begin{aligned} \mathcal{S}_p(u_0) &= \left\{ \Psi_p(\varepsilon) \in \Omega : \varepsilon \in (-\varepsilon_1, \varepsilon_1) \right\} \\ &\subset H(u_0) \quad \dots (4) \end{aligned}$$

Más aún, podemos escoger una parametrización tal que

$$(5) \left\{ \begin{aligned} \Psi_p(\varepsilon) &= u_0 + \varepsilon r_p(u_0) + \frac{\varepsilon^2}{2} D r_p(u_0) r_p(u_0) \\ &\quad + O(\varepsilon^3) \\ \sigma(u_0, \Psi_p(\varepsilon)) &= \lambda_p(u_0) + \frac{\varepsilon}{2} D \lambda_p(u_0)^T r_p(u_0) + \\ &\quad O(\varepsilon^2). \end{aligned} \right.$$