

Lección 1.1: Derivación fenomenológica. Ejemplos.

Sección 1: Generalidades

En la literatura científica llamamos sistemas hiperbólicos de leyes de conservación (SHLC) a sistemas de EDPs de la forma:

$$U_t + \sum_{j=1}^d f^j(U)_{x_j} = 0 \quad \dots (1)$$

que sean de tipo hiperbólico.

- Aquí:
- $t \geq 0$  - variable temporal
  - $x = (x_1, \dots, x_d) \in \mathbb{R}^d$ ,  $d \in \mathbb{N}$ ,  $d \geq 1$   
 $d$  - dimensión del espacio físico.  
 $d = 1, 2, 3$  en aplicaciones
  - $U = U(x, t) \in \mathbb{R}^n$  - vector de variables de estado (o variables conservadas)  
 $n \in \mathbb{N}$  - no. de variables de estado.
  - Las funciones  $f^j: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$ ,  $1 \leq j \leq d$  son mapas suficientemente suaves  $f^j \in C^2$ , usualmente no lineales.  
(Se conocen como funciones de flujo.)

El sistema (1) expresa la conservación de las cantidades  $U_k$ ,  $1 \leq k \leq n$  en dominios arbitrarios del espacio físico,  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ .  
El flujo a través de  $\partial\Omega$  de las variables conservadas  $U$  está determinado por las funciones de flujo,  $f^j(U)$ .

Hiperbolicidad - se definirá más adelante.

Particularidades:

- (1) tienen forma de divergencia espacio-temporal
- Interés práctico: muchos modelos en las ciencias tienen la forma de (1), de un (SHLC).
- Soluciones suaves de (1) existen sólo localmente en el tiempo: fenómeno de rompimiento a tiempo finito.
- Posibles soluciones discontinuas carecen de unicidad: requerimos criterios adicionales para seleccionar soluciones "físicamente relevantes" (entropía).
- No  $\exists$  teoría matemática satisfactoria.

## Historia

- s. XVIII - XIX: ecuaciones de Euler para un fluido compresible (paradigma de SHLC).
- s. XIX: condiciones de "salto" de Rankine-Hugoniot.  $\rightarrow$  onda de choque, problema de Riemann
- circa 1947: Courant, Friedrichs.
- Lax (CPAM: 1957): teoría matemática de (SHLC).
- Ecuación escalar ( $n=1$ ): Oleinik (1953) Kruzkov (1970).  $\exists!$  soluciones entrópicas

- Glimm (1970s) :  $\exists$  para sistemas ( $n > 1$ ) en una dimensión ( $d=1$ ).
- Bianchini - Bressan (2000<sub>r</sub>) :  $\exists$  ( $n > 1, d=1$ ) con aproximación viscosa.

## Derivación fenomenológica

Sea  $\Omega \subset \mathbb{R}^d$ , dominio arbitrario, abierto, acotado,  $\partial\Omega$  suave (podemos aplicar el teorema de la divergencia).

Ley de balance : cantidades extensivas (masa, momento, energía, etc.) tienen un balance entre producción dentro de  $\Omega$  (fuerzas externas o fuentes) con la variación de las cantidades extensivas en el tiempo y el flujo de ellas a través de  $\partial\Omega$ .

$$U(x,t) = \begin{pmatrix} U_1(x,t) \\ \vdots \\ U_n(x,t) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n$$

son densidades por unidad de volumen de las variables de estado.

Suponemos  $U(x,t) \in \mathcal{U} \subset \mathbb{R}^n$ , abierto y conexo. (Dominio de variables de estado).

Definimos :

$$M(t) := \int_{\Omega} U(x,t) dx$$

"masa total" de las variables conservadas en  $\Omega$  a tiempo  $t > 0$ .



Hipótesis : existe un tensor

$$F \in \mathbb{R}^{n \times d}$$

tal que la cantidad de  $U$  que fluye a través de un elemento  $dS \subset \partial\Omega$  (cuya normal exterior es  $\hat{n} \in \mathbb{R}^d$ ,  $|\hat{n}| = 1$ ) está dada por :

$$- F \hat{n} dS_x \in \mathbb{R}^n$$
Un diagrama que muestra un elemento diferencial dS en la frontera de un dominio. El elemento es un pequeño cuadrado azul. Una flecha verde apunta hacia el exterior del dominio, etiquetada como n-hat. Una flecha verde apunta hacia el interior del dominio, etiquetada como f-hat. El elemento es etiquetado como dS = partial Omega.

$$\text{Flujo de } U_j : - f \cdot \hat{n} dS_x$$

La masa total de  $U$  que fluye a través de la frontera es

$$- \int_{\partial\Omega} F \hat{n} dS_x$$

$$F = \begin{pmatrix} f^1 & f^2 & \dots & f^d \\ \downarrow & \downarrow & & \downarrow \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^{n \times d}$$

$\mathbb{R}^{dx1} \ni f^j$  -  $j$ -ésima columna de  $F$

Producción: interacción del sistema con campos externos o términos de producción, representados por el campo

$$(x, t) \mapsto g(x, t) \in \mathbb{R}^n$$

$g_j$  es la densidad por unidad de volumen del término de balance para la cantidad  $U_j$ .

Principio de balance:

$$\begin{aligned} \frac{dM(t)}{dt} &= \frac{d}{dt} \int_{\Omega} U(x, t) dx && \dots (2) \\ &= - \int_{\partial\Omega} F \hat{n} dS_x + \int_{\Omega} g dx \end{aligned}$$

Para cada componente,  $k$  fijo,  $1 \leq k \leq n$ ,

$$\begin{aligned} \int_{\Omega} g_k dx &= \frac{d}{dt} \int_{\Omega} U_k(x, t) dx + \\ &+ \int_{\partial\Omega} \sum_{j=1}^d f_k^j n_j dS_x \end{aligned}$$

teo. de la div.

$$\begin{aligned} & \downarrow \\ & = \frac{d}{dt} \int_{\Omega} U_k(x,t) dx + \int_{\Omega} \operatorname{div}_x \begin{pmatrix} f_k^1 \\ \vdots \\ f_k^d \end{pmatrix} dx \\ & = \int_{\Omega} \left[ \partial_t U_k + \sum_{j=1}^d \partial_{x_j} (f_k^j) \right] dx \end{aligned}$$

$\Rightarrow$  para todo volumen  $\Omega$  arbitrario:

$$\int_{\Omega} \left[ \partial_t U_k + \sum_{j=1}^d \partial_{x_j} f_k^j - g_k \right] dx = 0$$

$$\stackrel{(\text{=})}{\mathbb{R}^n \ni} \int_{\Omega} \left[ \partial_t U + \sum_{j=1}^d \partial_{x_j} f^j - g \right] dx = 0$$

Suponiendo que el integrando es continuo concluimos que

$$\partial_t U + \sum_{j=1}^d \partial_{x_j} f^j = g$$

Modelación: JLC significa:

$$f^j = f^j(U)$$

Si  $g = g(U)$ , ley de balance

$g = g(x,t)$ , forzamiento externo

$g \equiv 0$  ley de conservación.

En principio  $f^j = f^j(x, t, U, \nabla U, D^2 U, \dots)$

SLA:

$$\rightarrow U_t + \sum_{j=1}^d f^j(U)_{x_j} = 0$$

SLB:

$$U_t + \sum_{j=1}^d f^j(U)_{x_j} = g(U)$$

## Ejemplos

(I) Ecuaciones de Euler para un fluido compresible.

$$\rho_t + \sum_{j=1}^d (\rho u_j)_{x_j} = 0 \quad (3a)$$

$$(\rho u_i)_t + \sum_{j=1}^d (\rho u_i u_j)_{x_j} + P(\rho)_i = 0 \quad (3b)_i$$

$i = 1, \dots, d$

$$(\rho(e + \frac{1}{2}|u|^2))_t + \sum_{j=1}^d (\rho u_j (e + \frac{1}{2}|u|^2) + P u_j)_{x_j} = 0 \quad (3c)$$

$\rho > 0$  densidad de masa (por unidad de volumen)

$u = \begin{pmatrix} u_1 \\ \vdots \\ u_d \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^d$  campo de velocidades

$e > 0$  densidad de energía interna

$$E = e + \frac{1}{2}|u|^2 \quad \text{" " " " total.}$$

Suponemos que  $\rho$  ecuación de estado

$$P = P(\rho, e) \quad - \text{ presión termodinámica (dada)}$$

$$\left\{ \begin{array}{l} (3) \dots \rho_t + \operatorname{div}(\rho u) = 0 \\ (\rho u)_t + \operatorname{div}(\rho u \otimes u) + \nabla P = 0 \\ (\rho(e + \frac{1}{2}|u|^2))_t + \operatorname{div}(\rho(e + \frac{1}{2}|u|^2)u + Pu) = 0 \end{array} \right.$$

$$d \geq 1, \quad n = d + 2$$

$$U = \begin{pmatrix} \rho \\ \rho u_1 \\ \vdots \\ \rho u_d \\ \rho(e + \frac{1}{2}|u|^2) \end{pmatrix} \in \mathbb{R}^n = \mathbb{R}^{d+2}$$

cantidades conservadas

$$=: \begin{pmatrix} U_1 \\ \vdots \\ U_n \end{pmatrix}$$



$(d+2) \times d$

$$\mathbb{R} \ni F = ?$$

