

### Ejemplo

Partículas en campo electromagnético.  
 masa  $m$ , carga eléctrica  $e$ ,  $\vec{r} \in \mathbb{R}^3$

Ecuaciones de Newton

$E$ : campo eléctrico, depende de  $\vec{r}, t$

$B$ : campo magnético, depende de  $\vec{r}, t$

$c$ : velocidad de la luz.

$$m \dot{\vec{r}} = e E(\vec{r}, t) + \frac{e}{c} \dot{\vec{r}} \times B(\vec{r}, t)$$

Fuerza de Lorentz.

### Tarea

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} m |\dot{\vec{r}}|^2 - e \phi(\vec{r}, t) - \frac{e}{c} \langle \dot{\vec{r}}, A(\vec{r}, t) \rangle$$

$\phi: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$  potencial eléctrico

$A: \mathbb{R}^3 \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}^3$  potencial vectorial.

Ec. Maxwell

$$E = -\nabla \phi - \frac{1}{c} \frac{\partial A}{\partial t}, \quad B = \nabla \times A$$

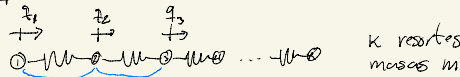
### Sistemas de partículas

masas  $m_i$ ,  $\vec{r}_i \in \mathbb{R}^n$ ,  $i = 1, \dots, k$

$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k m_i |\dot{\vec{r}}_i|^2 - U(\vec{r}_1, \dots, \vec{r}_k)$$

e.g.  $U = \sum_{\substack{i,j=1 \\ i < j}}^k u_{ij}(|\vec{r}_i - \vec{r}_j|)$

Ejemplo 4 sistema de resortes (sólidos)



$$\mathcal{L} = \frac{1}{2} \sum_{i=1}^k m \dot{\vec{r}}_i^2 - \sum_{i=1}^{k-1} U(|\vec{r}_i - \vec{r}_{i+1}|)$$

$U$  depende de la distancia entre vecinos más cercanos.

$U(r) = \frac{1}{2} h r^2$ ,  $h > 0$ , interacción de Hooke.

$U(r) = \frac{1}{2} k_2 r^2 + \frac{k_4}{4} r^4$ , Cadena FPU.

También



# Coordenadas generalizadas

Sistema Lagrangiano  $M$  espacio de configuraciones  
 $\mathcal{L}: TM \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$   
 Lagrangiano.

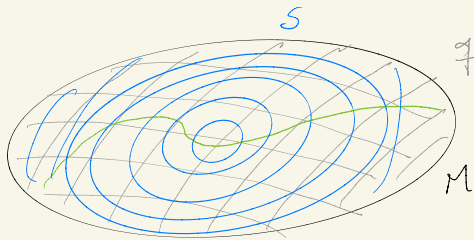
$M$  - coordenadas.

$\mathbb{R}^n$ : cartesianas, polares, cilíndricas.

¿Qué pasa con las Ecuaciones de E-L cuando hacemos un cambio de coordenadas?

$(M, \mathcal{L})$  coordenadas  $q$   $\mathcal{L}(q, v, t): TM \times \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$

$$E-L: \frac{d}{dt} \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial \dot{q}} - \frac{\partial \mathcal{L}}{\partial q} = 0$$



Nuevas coordenadas  $s: \mathcal{L} = \mathcal{L}(s, t)$

$$s \xrightarrow{f_t} q \quad f_t: M \rightarrow M, t \in I \subset \mathbb{R}$$

Es importante que  $\exists f_t^{-1} \forall t \in I$

$\mathcal{L}$  en coordenadas  $s: \mathcal{L} = \mathcal{L}(s, t)$   
 $\dim M = n$

$v$  (en el espacio tangente)

$$\dot{q}_i = \sum_{j=1}^n \frac{\partial q_i}{\partial s_j} \dot{s}_j + \frac{\partial q_i}{\partial t}, i=1, \dots, n$$

↓  
 coordenadas de los vectores en el espacio tangente

$$\dot{v} = \underbrace{\left[ (D\mathcal{L})(s, t) \right]}_{\text{matriz Jacobiana de } f_t} \dot{u} + (\partial_t \mathcal{L})(s, t)$$

En la tarea van a demostrar,

Proposición (Los puntos críticos de la acción no dependen de el sist de coords.)

Sean  $(M, \mathcal{L})$  sistema Lagrangiano  $\dim M = n$ ,

$q, s$  sistemas de coordenadas en  $M$  tales que

$$\mathcal{L}(q, v, t)$$

$$\tilde{\mathcal{L}}(s, u, t) \stackrel{\text{def}}{=} \mathcal{L}(q(s), [D\mathcal{L}(s, t)]u + \partial_t q(s, t), t)$$

Entonces

$$\frac{d}{dt} \frac{\partial \tilde{\mathcal{L}}}{\partial \dot{q}_i} - \frac{\partial \tilde{\mathcal{L}}}{\partial q_i} = 0 \iff \frac{d}{dt} \frac{\partial \tilde{\mathcal{L}}}{\partial \dot{s}_i} - \frac{\partial \tilde{\mathcal{L}}}{\partial s_i} = 0$$

$i = 1, \dots, n$