

Un ejemplo sencillo



$$m \ddot{x} = -kx \quad \text{¡Es una ecuación lineal!}$$

$$\ddot{x} = -k/m x$$

$$\begin{cases} \dot{x} = v \\ \dot{v} = -k/m x \end{cases}$$

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{v} \end{pmatrix} = f \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix}$$

$$\begin{pmatrix} \dot{x} \\ \dot{v} \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -k/m & 0 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x \\ v \end{pmatrix}$$

$$A = \begin{pmatrix} 0 & 1 \\ -k/m & 0 \end{pmatrix}$$

$$(A - \lambda I)v = 0$$

$$\det(A - \lambda I) = 0$$

$$A - \lambda I = \begin{pmatrix} -\lambda & 1 \\ -k/m & -\lambda \end{pmatrix}$$

$$\det(A - \lambda I) = \lambda^2 + k/m = 0$$

$$\lambda = \pm i \sqrt{k/m}$$

$$x(t) = \tilde{C}_1 e^{i\sqrt{k/m}t} + \tilde{C}_2 e^{-i\sqrt{k/m}t}$$

(fórmula de de Moivre)

$$e^{i\sqrt{k/m}t} = \cos(\sqrt{k/m}t) + i \operatorname{sen}(\sqrt{k/m}t)$$

$$= C_1 \cos \sqrt{k/m}t + C_2 \sin(\sqrt{k/m}t)$$

$$v(t) = \dot{x}(t) = -C_1 \sqrt{k/m} \sin(\sqrt{k/m}t) + C_2 \sqrt{k/m} \cos(\sqrt{k/m}t)$$

$$\begin{pmatrix} x(t) \\ v(t) \end{pmatrix}$$

$$\left. \begin{aligned} \frac{m}{2} v(t)^2 + \frac{k}{2} x(t)^2 \end{aligned} \right\} \text{ ellipses}$$

$$= \frac{m}{2} \left(-C_1 \sqrt{\frac{k}{m}} \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} t) + C_2 \sqrt{\frac{k}{m}} \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} t) \right)^2$$

$$+ \frac{k}{2} \left(C_1 \cos \sqrt{\frac{k}{m}} t + C_2 \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} t) \right)^2$$

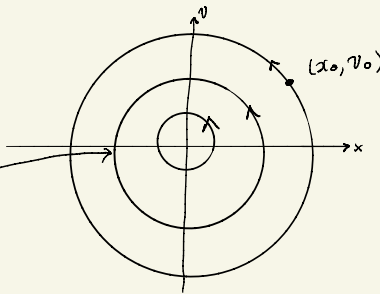
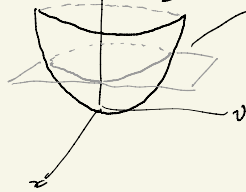
$$= \frac{1}{2} \left(C_1^2 k \sin^2(\sqrt{\frac{k}{m}} t) - 2C_1 C_2 k \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} t) \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} t) + C_2^2 k \cos^2(\sqrt{\frac{k}{m}} t) \right)$$

$$+ \frac{1}{2} \left(C_1^2 k \cos^2(\sqrt{\frac{k}{m}} t) + k C_1 C_2 \cos(\sqrt{\frac{k}{m}} t) \sin(\sqrt{\frac{k}{m}} t) + k C_2^2 \sin^2(\sqrt{\frac{k}{m}} t) \right)$$

$$= \frac{1}{2} C_1^2 k + \frac{1}{2} k C_2^2 = \frac{k}{2} (C_1^2 + C_2^2)$$

$$\frac{m}{2} v^2 + \frac{k}{2} x^2 = \text{cte} = \text{cte}(x_0, v_0)$$

La trayectoria se mueve sobre las curvas de nivel de este paraboloido.



Las trayectorias siempre están acotadas.
 → Las trayectorias existen para todo tiempo.
 (El intervalo maximal de existencia \mathbb{R}).

Para todo valor de t la fórmula

$$\frac{m}{2} v(t)^2 + \frac{k}{2} x(t)^2 = cte$$

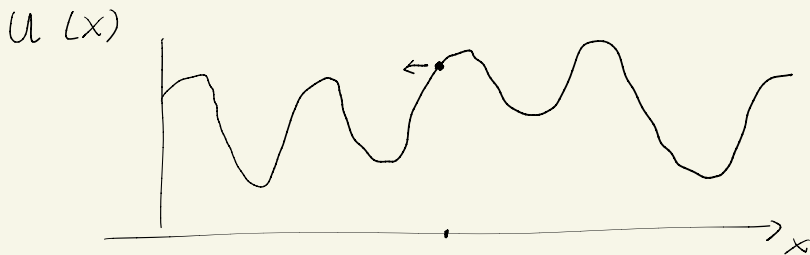
A cte la vamos a llamar Energía.

Sistemas conservativos.

$x \in \mathbb{R}$

Decimos que un sistema es conservativo

si $F(x) = - \frac{dU(x)}{dx}$ / U es el potencial.



En una dimensión por TF del cálculo

$\forall F(x) \exists U(x)$ tal que

$$F(x) = - \frac{dU(x)}{dx}$$

En una dimensión llamamos energía a la expresión

$$E(t) = T + U$$

donde

$$\left(\begin{array}{l} \text{Energía} \\ \text{cinética} \end{array} \right) T = \frac{1}{2} m v(t)^2 = \frac{m}{2} \dot{x}(t)^2$$

$$\left(\begin{array}{l} \text{Energía} \\ \text{potencial} \end{array} \right) U = U(x(t))$$

Teo La energía se conserva.

Dem ($E(t) = \text{constante}$).

$$\frac{dE(t)}{dt} = \frac{d}{dt} T(t) + \frac{d}{dt} U(x(t))$$

$$= m \dot{x}(t) \ddot{x}(t) + \frac{dU(x(t))}{dx} \cdot \dot{x}(t)$$

$$= \dot{x}(t) \left[m \ddot{x}(t) - F(x) \right] = 0$$

ya que $m \ddot{x}(t) = F(x)$ 2da Ley de Newton.

... y en $x \in \mathbb{R}^n$.

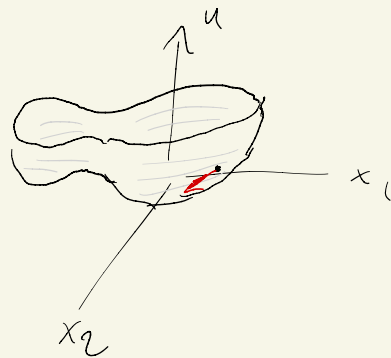
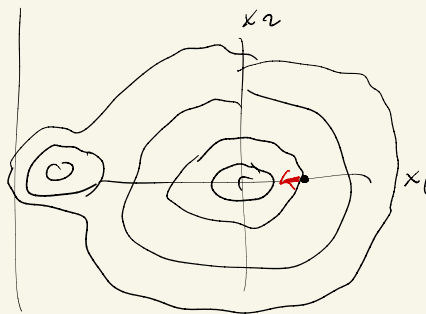
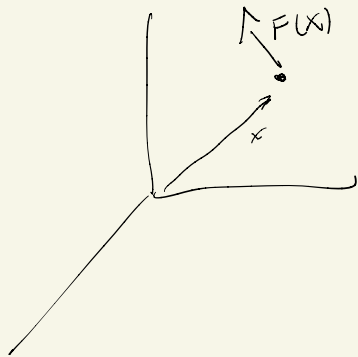
Un sistema conservativo en \mathbb{R}^n es tal que $F(x) = -\nabla U(x)$

$$U: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R} \Rightarrow F: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$$

$$x = (x_1, \dots, x_n)$$

Gradiente:

$$\nabla U(x_1, \dots, x_n) = \left(\frac{\partial U(x)}{\partial x_1}, \frac{\partial U(x)}{\partial x_2}, \dots, \frac{\partial U(x)}{\partial x_n} \right)$$



$- \nabla U(x)$ apunta en la dirección de máximo decrecimiento.